BACCALAURÉAT SCIENTIFIQUE Épreuve de sciences de l'ingénieur

Sujet zéro (programme paru au J.O. du 28 août 2010)

Coefficient 6 - Durée 4 heures

Aucun document autorisé

Calculatrice autorisée



Rétablissement du caractère maritime du Mont-Saint-Michel

Proposition de réponses attendues – version 2 (Format candidat)

Auteurs du sujet et des réponses

Antoine Éon Philippe Fichou Jacques Le Goff Jean-Yves Loussouarn Gaëtan Maléjacq Philippe Soutif

1. Réponses au besoin

Objectif de cette partie : analyser le besoin à l'origine de la conception du barrage et comparer la solution retenue avec une autre solution possible

R1. Une marée haute ayant un coefficient 70 présentera une hauteur d'eau de 5,1 m, le niveau moyen des fonds ne doit donc pas dépasser cette valeur.

Zone	Surface (m ²)	Niveau initial (m)	Niveau final (m)	Volume à extraire (m³)	
Α	xx	< 4	XX	0	
В	360000	5,2	0,1	36000	
С	305000	5,5	0,4	122000	
D	235000	6,5	1,4	329000	
Е	310000	7,1	2,0	620000	
F	250000	7,0	1,9	475000	
G	530000	6,1	1,0	530000	

Total: 2 112000 m³

Le volume de sédiment à extraire sur la surface considérée est de **2,1 millions de mètres cubes**.

R2. Calcul simplifié de l'empreinte carbone des deux projets

Extraction mécanique des 40 millions de m3 : 32 000 tonnes équivalent carbone. Construction et fonctionnement du barrage sur 50 ans : 5 250 tonnes équivalent carbone.

Une extraction d'envergure de l'excès de sédiments par des moyens mécaniques est une solution technique viable mais non pérenne. Ce procédé ferait en outre subir un traumatisme supplémentaire sur l'écosystème de la baie. Avec la solution du barrage de chasse, l'homme va rendre à la nature l'initiative de modeler le paysage. Cette restitution est en parfaite adéquation avec les prérogatives environnementales recherchées dans ce projet.

R3. Voir le document réponse DR1

2. Génération et régulation du flux hydraulique

Objectif de cette partie : analyser la solution retenue pour créer et réguler un flux d'eau capable de repousser les sédiments au-delà du Mont-Saint-Michel.

R4. Notons q_v le débit d'eau traversant une vanne. Si l'on note S la section de passage et en fonction de l'hypothèse de l'uniformité du champ de vitesse dans cette section, on a

$$q_v = Sv(B/R_0)$$

Si l'on note *h* la hauteur de la section de passage de l'eau, et en tenant compte de l'expression de la vitesse uniforme dans la section donnée dans le sujet, la relation cidessus devient

$$q_V = L \times h \times \sqrt{2 \times g \times (y_A - y_B)}$$

Numériquement, on trouve pour chacune des deux situations proposées dans le sujet :

Cas 1: $y_A = 6.5 \text{ m}$

$$q_v = 9 \times (2,15-2) \times \sqrt{2 \times 9,81 \times (6,5-2,15)}$$

= 12,47 m³·s⁻¹

Cas 2 : $y_A = 4 \text{ m}$

$$q_v = 9 \times (2,236 - 2) \times \sqrt{2 \times 9,81 \times (4 - 2,236)}$$

= 12,49 m³ · s⁻¹

On en déduit, si l'on note Q_V le débit total pour les huit vannes, que pour les cas 1 et 2, le débit en début de phase de sous-verse est tel que

$$Q_v \approx 100 \text{ m}^3 \cdot \text{s}^{-1}$$

Nous n'avons pas tenu compte du débit à assurer pour les passes à poissons : le Couesnon participe à ce dernier. Par ailleurs, le débit de chasse est régulé par l'ouverture ou la fermeture des vannes-secteurs. En phase de sous-verse, le débit supplémentaire du Couesnon :

- remplit la réserve d'eau du barrage lorsque le débit visé est atteint (notamment en début de phase sous-verse);
- s'ajoute au débit de sous-verse lorsque celui-ci est inférieur au débit visé et prolonge ainsi le phénomène de chasse.

3. Modélisation du comportement dynamique du barrage

Objectif de cette partie :

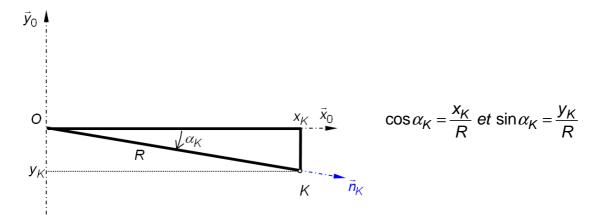
- modéliser et simuler les chaînes d'énergie et d'information liées à la tâche « positionner une vanne » pour valider les choix et prévoir son comportement dans les différentes situations du cahier des charges;
 - vérifier la capacité opérationnelle du barrage en cas de coupure du réseau.
 - **R5.** Voir le document réponse DR3
 - **R6.** Voir le document réponse DR3

La variable asservie du modèle est la hauteur de la vanne.

R7. La surface élémentaire est une portion de surface cylindrique de secteur angulaire $\alpha_{\'el\'ementaire}$, de rayon R et de longueur L. On a donc :

$$F_{\text{élémentaire}}^{\text{1}}(eau \rightarrow 1) = -\rho_{eau} \cdot g \cdot (h - d - R \cdot \sin \alpha_{K}) \cdot R \cdot L \cdot \alpha_{\text{élémentaire}} \cdot n_{K}$$

En effet, le vecteur position du point K est : $\overrightarrow{OK} = R \cdot \cos \alpha_K \cdot \vec{x}_0 + R \cdot \sin \alpha_K \cdot \vec{y}_0$



R8. On a:

$$\overrightarrow{M}$$
élémentaire $(O, eau \rightarrow 1) = \overrightarrow{OK} \land \overrightarrow{F}$ élémentaire $(eau \rightarrow 1) = 0$

Car \overrightarrow{OK} et $\overrightarrow{F}_{\acute{e}l\acute{e}mentaire}(eau \rightarrow 1)$ sont colinéaires. Ce résultat semble logique car un effort ne peut pas créer de moment en un point situé sur la droite qui lui sert de support (le bras de levier est nul).

En faisant le même raisonnement sur l'ensemble des efforts élémentaires dus à l'action de l'eau sur toute la surface de la vanne immergée, on peut en déduire que le moment résultant, au point *O*, de l'action mécanique de l'eau sur la vanne est nul :

$$\overrightarrow{M}(O, eau \rightarrow 1) = 0$$

R9. La résultante de l'action mécanique de l'eau sur la vanne est obtenue en faisant la somme de tous les efforts élémentaire.

Cela peut être réalisé en calculant une intégrale sur toute la surface de contact entre l'eau et la vanne.

Le torseur, au point O, de l'action mécanique de l'eau sur la vanne s'écrit :

$$\mathcal{T}(eau \to 1) = \begin{cases} -\rho_{eau} \cdot g \cdot R \cdot L \cdot \left[(h-d) \times 0, 7 + \frac{R}{2} \times 0, 6 \right] & 0 \\ -\rho_{eau} \cdot g \cdot R \cdot L \times 0, 4 \left[(d-h) - \frac{R}{2} \right] & 0 \\ 0 & 0 \\ (\bar{x}_0, \bar{y}_0, \bar{z}_0) \end{cases}$$

Application numérique :

$$T (eau \rightarrow 1) = \begin{cases} -111400 \text{ daN } & 0 \\ 76400 \text{ daN } & 0 \\ 0 & 0 \end{cases}_{(\vec{x}_0, \vec{y}_0, \vec{z}_0)}$$

- **R10.** Le moment résultant, au point *O*, de l'action mécanique de l'eau sur la vanne est nul. cela signifie que cette action mécanique n'a pas la capacité de provoquer, modifier ou empêcher un mouvement de rotation de la vanne par rapport à la pile du barrage autour d'un axe qui passe par le point *O*.
- **R11.** L'action mécanique de l'eau n'a donc aucune influence sur le comportement dynamique du système d'orientation de la vanne. Il n'est donc pas nécessaire de l'intégrer dans le modèle utilisé.
 - R12. Voir document réponse DR4 ci-après

Puissance apparente délivrée aux circuits 1 et 2

- puissance active totale : $P_t = 54 \text{ kW}$;
- puissance réactive totale : $Q_t = 32,7 \text{ kVAr}$;
- puissance apparente totale : $S_t = \sqrt{P_t^2 + Q_t^2} = 63.1 \text{ kVAr}$.
- **R13.** Avec une puissance nominale de 88 kVA, le groupe électrogène installé est correctement dimensionné pour fournir l'énergie nécessaire aux circuits de délestage. L'onduleur alimente le circuit 1 consommant 7,1 kW. Avec une énergie stockée dans la batterie égale à $E = 420 \times 2 \times 24 = 20,16$ kWh l'autonomie de ce dispositif est donc de 2 h 50 min ce qui est très au-delà de la contrainte imposée par le cahier des charges.

4. Analyse d'écarts entre le souhaité, le simulé et le réalisé

Objectif de cette partie : analyser des écarts entre les niveaux des critères mesurant la performance du barrage.

- **R14.** Voir document réponse DR2
- **R15.** Il a été nécessaire d'intégrer au modèle une relation entre la hauteur de la vanne y_C et la position angulaire de la vanne β .
- R16. Il s'agit en effet d'un système asservi car il existe une boucle de rétroaction négative de la position mesurée de la hauteur de la vanne qui vient en comparaison de la consigne de hauteur. Cette différence est ensuite corrigée pour la commande des distributeurs hydrauliques.
- R17. En reprenant le tableau du sujet et en ajoutant une colonne « valeur mesurée », relevée ou calculée à partir du document technique DT6

Critère du cahier des charges	Niveau du cahier des charges	Valeur mesurée	
Heure t ₀ du début de sur-verse	PM - 10 minutes (5 h 41 min)	5 h 09	
Temps total de remplissage par	1 h 30 minutes	6 h 33 min - 5 h 09 min =	
sur-verse	1 11 30 Hilliates	1 h 24 min	
Niveau du Couesnon en fin de	5,39 m (IGN69)	5,38 m	
remplissage	3,33 III (IGI V 03)	3,30 111	
Niveau de remplissage par sur-	entre 5,90 m et 4,60 m (IGN69)	5,58 m	
verse	Chile 5,56 m ct 4,66 m (161465)		
Volume d'eau apporté par la	979 040 m ³	≈ 900000 m ³	
mer en sur-verse	mer en sur-verse		

Calcul du volume d'eau apporté par la mer par sur-verse

Assimilons la forme du débit de sur-verse à un triangle de base (6 h 09 min - 5 h 09 min) et de hauteur 62 m 3 /s (voir figure ci-contre).

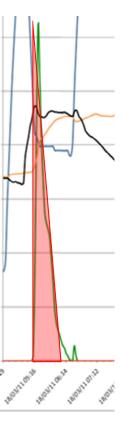
On en déduit une estimation du volume d'eau accumulé par sur-verse :

$$V = \frac{(6,15-5,15)\times3600\times62}{2} = 111600 \text{ m}^3$$

Comme il y a 8 vannes, le volume total accumulé est d'environ

$$V_t = 8 \times 111600 \approx 900000 \text{ m}^3$$

On constate que les écarts pour les 5 critères étudiés ici sont relativement faibles vues les caractéristiques du support. En effet, s'agissant d'un barrage hydraulique avec les aléas liés aux effets naturels imprévisibles totalement dans un cahier des charges bien en amont de l'exploitation de l'ouvrage, les valeurs mesurées sont parfaitement acceptables. Seul l'écart sur l'heure de début de sur-verse est surprenant car il est parfaitement gérable ici. Sans doute que d'autres considérations (comme la mesure de turbidité) peuvent expliquer cette valeur.



R18. Pour simuler le comportement d'un vérin, les paramètres fondamentaux sont ses sections en sortie de tige et en rentrée de tige. En effet, dans le cas d'une sortie de tige, par exemple, la puissance qui « entre » dans le vérin est une puissance hydraulique telle que

$$P_h = p \times q_V$$

si p est la pression à l'entrée du vérin et q_v le débit du fluide circulant dans la canalisation d'entrée. Par ailleurs, la puissance mécanique fournie par la tige de vérin se déplaçant à la vitesse v par rapport au corps de vérin au bras est telle que

$$P_m = F \times V$$

si F est l'effort de poussée de cette tige.

Si l'on suppose la conservation de la puissance, on a

$$p \times q_v = F \times v$$

Le paramètre du vérin caractérisant ce principe est bien la section comme le montre la relation ci-dessous

$$\frac{F}{p} = \frac{q_v}{v} = S$$

issue de la conservation de la puissance dans le vérin.

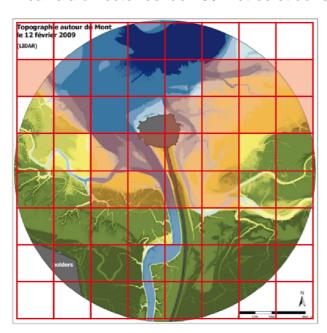
Si l'on veut être plus précis dans la description du vérin, on peut tenir compte des pertes hydraulique et mécanique (rendement), du volume mort dans les chambres, de la compressibilité du fluide mais également de sa course (ce qui est le cas dans le modèle proposé sur le document technique DT1).

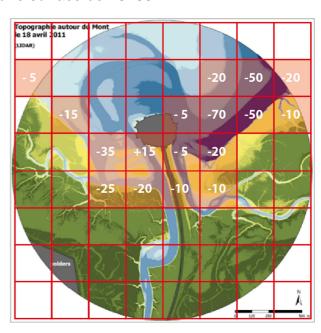
R19. La courbe de consigne indique l'évolution souhaitée de la hauteur de la vanne. On constate que la courbe réelle atteint, en un temps variable en fonction de la différence de hauteur entre deux marches, la valeur finale de la consigne (erreur nulle). Par contre la hauteur finale à chaque palier atteinte par le modèle, conserve une erreur par valeur inférieure de l'ordre de 5 cm quelle que soit la hauteur demandée. Le modèle n'est pas suffisamment précis. Cependant, un réglage de cet écart est possible. Le paramètre du modèle sur lequel il est possible d'agir est le correcteur P. Le réglage est donc à revoir pour annuler cet écart. Le modèle atteint plus rapidement sa valeur finale que le réel. Là aussi, il est possible de régler la réponse du modèle. En fonction de l'objectif souhaité du modèle, celuici peut convenir, mais pour une simulation plus fine, il est indispensable de revoir le bloc de correction afin que le modèle se rapproche de la réponse réelle.

5. Conclusion sur la problématique du sujet

Objectif de cette partie : proposer une synthèse du travail réalisé.

R20. Afin d'avoir une **approximation** dans un cadre linéaire en coordonnées cartésiennes, nous réalisons un quadrillage de la photographie Lidar. Nous divisons le carré circonscrit au disque en 8×8 carrés identiques. L'échelle indiquée nous permet de calculer la surface d'un carré élémentaire. Nous trouvons que chaque carré a un côté réel de 280 mètres et donc une surface de 78400 m².





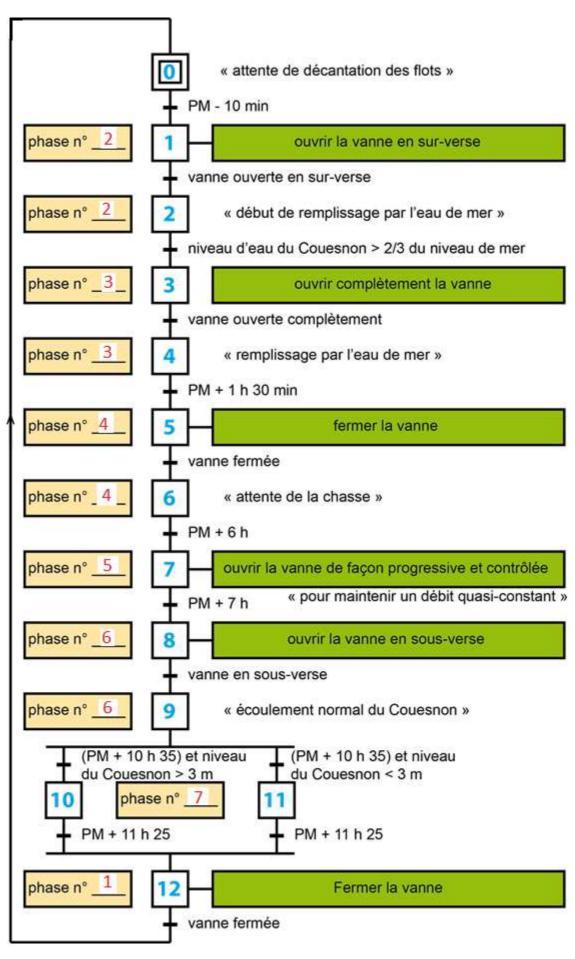
L'analyse des deux images nous permet d'estimer l'évolution des zones dont la hauteur est supérieure à 5 m (IGN69). Si nous considérons que chaque carré contient 100 « pixels », nous indiquons pour chaque carré, *approximativement* le nombre de « pixels » qui auraient évolué entre les deux photographies. Au total, on trouve :

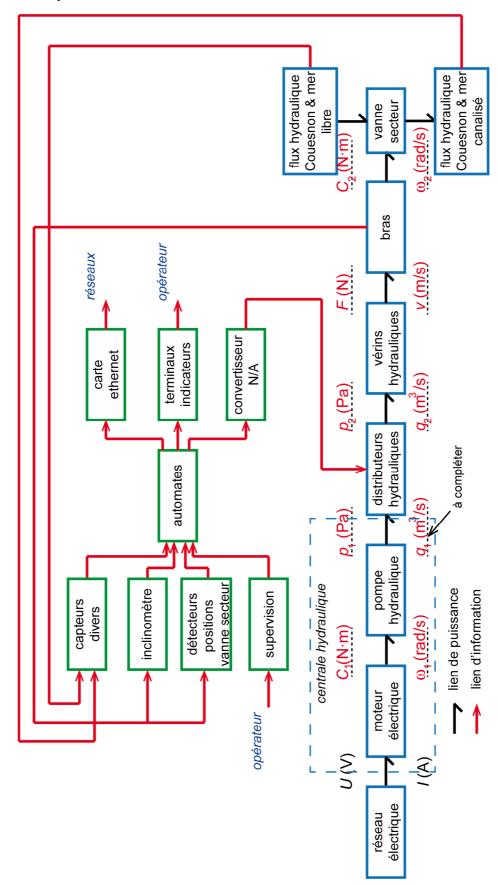
$$-5 - 15 - 35 - 25 + 15 - 20 - 5 - 5 - 10 - 20 - 70 - 20 - 10 - 50 - 50 - 20 - 10 = -355$$

Un « pixel » ayant une surface de $\frac{78400}{100}$ = 784 m², nous pouvons estimer que la superficie passée sous l'altitude de 5 m (IGN69) entre le 12 février 2009 et le 18 avril 2011 est d'environ $355 \times 784 = 0,28 \text{ km}^2$.

Le but étant de « récupérer » environ 1,5 km² de mer sur les terres, en un peu plus de deux ans, un peu moins de 20 % du travail a déjà été réalisé. Vu les aléas dans le domaine, Il est difficile de prévoir le moment où l'objectif final sera atteint, mais à ce rythme, cela devrait être réalisé vers 2019.

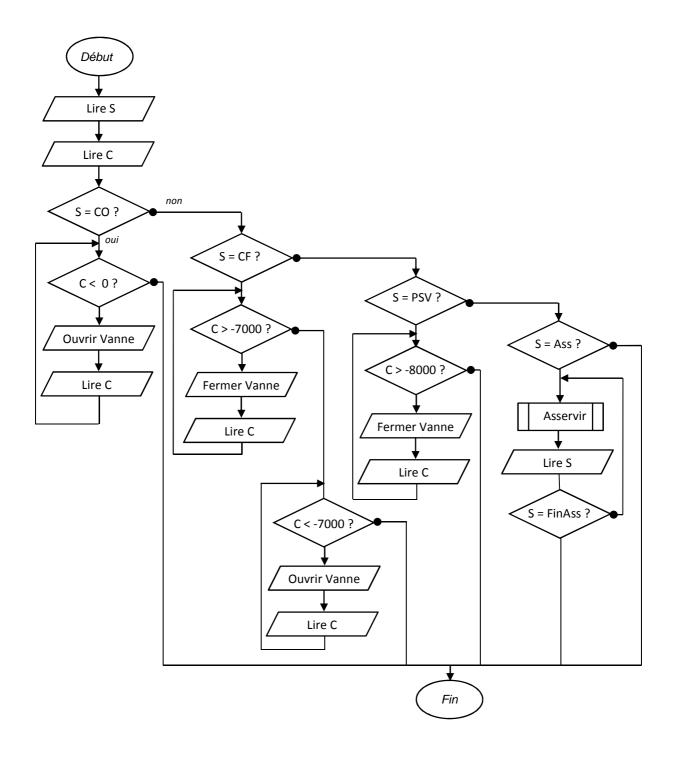
R21. Le cahier des charges prévoit de déplacer plus de 2 millions de mètres cubes de sédiments pour rendre son caractère maritime au Mont-Saint-Michel. La solution du barrage est pertinente d'un point de vue environnemental (carbone et sécurité) mais aussi d'un point de vue technique comme vérifié ici. En effet, les effets des chasses successives avec les débits annoncés et validés conduisent déjà, après 3 ans de fonctionnement, à observer les effets attendus.





un lien de puissance véhicule deux informations dont le produit est une puissance ; exemple U et I dans le domaine électrique un lien d'information véhicule une seule information ; exemple U dans le domaine électrique

Position de la vanne	Position en degré (<i>β</i>)	Angle mesuré	N: Nombre issu du codeur		
	g. (p)		Décimal	Hexadécimal	
Ouverte	-90	0	0	0000	
Ouverte en sur-verse	-53	-37	-3700	F18C	
Fermée	-20	-70	-7000	E4A8	
Ouverte en sous-verse	-10	-80	-8000	EC00	



Désignation des sous-circuits	Puissance utile installée	Tension	Rendement	Facteur de puissance (cos φ)	Puissance active	Puissance réactive
Moteurs de pompe hydraulique pour les vannes secteurs	30 kW	400 V	0,85	0,8	35,3 kW	26,5 kVAr
Ventilation des locaux techniques	5,8 kW	400 V	0,7	0,8	8,3 kW	6,2 kVAr
Éclairage de sécurité	1,5 kW	230 V	1	1	1,5 kW	0
Calculateurs, supervision, surveillance vidéo, communication	5,6 kW	230 V	1	1	5,6 kW	0
Éclairage des locaux techniques et des passerelles de maintenance	3,3 kW	230 V	1	1	3,3 kW	0